UNA APLICACION DE LA TEORIA DE GRAFICOS AL PROBLEMA DE LOS POTENCIALES

Por: JORGE CHARUM

Esta es una nota descriptiva sobre el método de potenciales, que permite obtener algunos resultados prácticos para resolver problemas de ordenamiento (sequencing y seheduling en Inglés, ordonancement en Francés), y el problema de los potenciales definido en esta nota.

2. **GRAFICOS**. En primera aproximación un gráfico es un dibujo, en el cual figuran un cierto número de puntos y un cierto número de rectas, orientadas o no. (Por ejemplo, en la figura 1 los puntos son, A, B, C, D, las lineas v, s, t, τ , w)

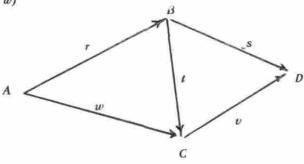


Fig. 1

Al conjunto de este dibujo lo llamamos pues un gráfico. A los puntos los llamamos <u>vértices</u> y a las rectas las llamamos <u>arcos o aristas</u>, según que sean orientadas o no.

En una arista la orientación no cuenta, y así podemos decir que corresponden a 2 arcos (uno en cada dirección). Nos restringiremos a los gráficos sin aristas. Así un gráfico está formado por un conjunto de vértices X, y un conjunto de arcos U.

La representación de un gráfico por un dibujo con las características anotadas es la más simple, pero evidentemente difícil de manipular en los desarro llos teóricos.

Definiremos entonces un gráfico como una pareja G=(X,U) (donde X es el conjunto de vértices del gráfico y U es el conjunto de arcos) tal que si $v \in U$ entonces existen x_i , $x_j \in X$ tales que existe un arco que va de x_i (extremidad inicial) a x_j (extremidad terminal). Este hecho lo denotaremos escribiendo $v=(x_i-x_j)$

Se dirá que x_i es el antecesor de x_j o que x_j es el sucesor de x_i

Sea Γ una aplicación multivoca [1] definida así, para todo x si $y \in \Gamma x$ entonces existe $(x, y) \in U$. Se tiene así que $\Gamma x = \{y \mid y \in X, (x, y) \in U\}$

El gráfico G está perfectamente determinado por la pareja $(X \cup U)$ o por la pareja $(X \cup U)$.

Definición 2, I_i . Sea $card(X) = n_i$ y G el gráfico que tiene como conjunto de vértices a X_i y como conjunto de arcos a U. A la matriz cuadrada de orden n_i $M = (m_{ij})$ donde ; $m_{ij} = 1$ si y solo si $(x_i, x_j)_i$ U

$$m_{ij} = 0$$
 siy solo si $(x_i, x_j) \not\mid U$,

la llamaremos la matriz asociada al gráfico G.

Definición 2. 2. Se llama camino a una sucesión ordenada de arcos tal que la extremidad terminal de un arco sea la extremidad inicial del arco si guiente. En el caso de que la extremidad inicial del primer arco y la extremidad terminal del último coincidan, se dice que se tiene un circuito.

Definición 2. 3.- Se llama longitud de un arco a un número que está rela -

cionado con este arco. (El sentido de esta definición debe siempre precisarse según el campo de aplicación. Esta longitud no satisface necesariamente los axiomas habituales de longitud).

3. GRAFICOS SIN CIRCUITO.

Proposición 3, 1.- Sea $G = (X \cup U) = (X \cup \Gamma)$ un gráfico, entonces las tres propiedades siguientes son equivalentes :

- (a) G no tiene circuitos:
- (b) Cada A ⊂ X admite por lo menos un vértice que no tiene sucesores en A :
- (c) Se pueden numerar los vértices de G = (X, U) de tal manera que el número dado a cada vértice sea estrictamente superior al de cualquiera de sus predecesores y estrictamente inferior a cual quiera de sus sucesores.

Es decir existe una aplicación b definida sobre X con valores en Z tal que para todo $x \in X$, si $y \in \Gamma_{\mathbf{x}}^{-1}$ entonces b(y) < b(x),

Demostración 1. 1.- Supongamos que G=(X,U) tiene al menos un circuito y que existe al menos un subconjunto A de X tal que cada vértice de A tenga por lo menos un sucesor de A. Entonces, dado que para todo $x \in A$ hay por lo menos un sucesor en A tenemos que :

$$\Gamma \times \bigcap A \neq \phi$$
 para $\times \in A$.

De donde se puede seguir que el hecho de que G tenga al menos un circuito implica que existe por lo menos un subconjunto A de X tal que cada uno de sus elementos tiene un sucesor en A. Esto podemos sintetizarlo poniendo

no (a) implica no (b)

1. 2.- Sea A el subconjunto de x tal que para todo $x \in A$, $\Gamma \times \bigcap A \neq \emptyset$. Construy amos un circuito teniendo todos sus vértices en A. Sea card (A) = n. Tomemos $x_1 \in A$, entonces existe un $x_2 \in A$ tal que $x_2 \in \Gamma \times I$ (x_2 sucesor de x_1). Dado que $x_2 \in A$ entonces existe un $x_3 \in A$ tal que $x_3 \in \Gamma \times I$. Repitiendo este proceso n+1 veces, existe por lo menos un vértice que es utilizado 2 veces. Si llamamos $p \in A$ el orden de la operación en los que aparecen por primera y segunda vez el mismo vértice x, y que nos sirven también como índice, tenemos que el camino formado por

los vértices
$$x_p$$
 , x_{p+1} , x_{q-1} , x_q donde
$$x_p = x_q = x \quad \text{con} \quad q \cdot p < n \text{ es un circuito.}$$

Este podemos sintetizarlo poniendo no (b) implica no (a), y con el resultado precedente tenemos (a) si y solo si (b).

1. 3.- Construyamos un conjunto de números que tengan la propiedad (c) es decir, si asociamos un número a cada vértice $x \in X$ este número tiene la propiedad de ser mayor que el número asociado a cualquiera de los vértices predecesores de x, pero menor que cada uno de los números asociados a los sucesores de x. Se puede transformar la propiedad (b), reem plazando el concepto de sucesor por el de predecesor. Es claro que la propiedad se conserva pues cambiando la orientación de todos los arcos no se modifica el hecho de la existencia o no existencia de un circuito del gráfico.

Sea Y_o el conjunto de los vértices que no tienen predecesores es decir Y_o es el conjunto de los x_c X y tales que Γ^{-1} $x=\emptyset$. Sea b la aplicación que asocia a cada uno de los elementos de Y_o el valor cero es decir, para todo x_c Y_o b(x)=0. Sea $X_1=X-Y_o$ y sea Y_1 el conjunto de los vértices de X_1 que no tienen predecesores en X_1 (es decir sus predecesores pertenecen a Y_o). Entonces $Y_1=\{x_cX_1, \Gamma^{-1}x_c \in X_1=\emptyset\}$

Asociemos a estos vértices de Y_I , mediante b el valor I, es decir para todo $x_{\epsilon} Y_I$, b (x) = I.

Se puede seguir este procedimiento construyendo en cada caso el conjunto y_k a cuyos elementos les asociamos el valor k así

$$X_k = X + \bigcup_{i \geq 0}^{i = k-1} Y_i \quad y \quad Y_k = \{x \mid x_{\ell} \mid X_k \in \Gamma^{-1} \mid x \cap X_k = \emptyset \}$$

y para todo $x \in Y_k$ b(x) = k.

Se tiene pues un sistema iterativo para la construcción del sistema de $n\underline{u}$ meros b(x) paso a paso que llamaremos el rango del vértice en cada etapa se define b(x) por lo menos para un vértice, y sabiendo que card(X) es finito, en un número finito de pasos se llegara al final.

Tenemos entonces que (b) implica (c) como se sabe que (a) implica (b), entonces (a) implica (c). Que de (c) se sigue (a) es claro, pues, recorrien do un camino. la aplicación es estrictamente creciente de vértice a vértice. No se puede entonces, a lo largo del camino pasar 2 veces por el mismo vértice y esto para todos los caminos lo que termina la demostración.

- 4. SISTEMAS DE POTENCIAL SOBRE UN GRAFICO. Se llama sistema de potencial a un sistema de desigualdades de la forma t_j - $t_i > a_{ij}$ donde los i,jvarian de 1 a n, los t_k son las incógnitas los valores a_{ij} son valores da dos. El término potencial se debe a la analogía con los circuitos eléctricos.
- I. Enunciado del problema. Sean n incógnitas de la forma t_i , donde $i \in N$ $N = \{1, 2, 3, \dots, n\}$ y que satisfacen las designaldades:

 - $\begin{array}{lll} 1) & t_{i} \geqslant b_{i} & i_{\epsilon} \ N^{-} \ ; \ N^{-} \subset N \\ \\ 2) & t_{i} \leqslant b_{i}^{-} & i_{\epsilon} \ N^{\epsilon \epsilon} \ ; \ N^{\epsilon \epsilon} \subset N \\ \\ 3) & t_{j} \cdot t_{i} \geqslant a_{ij}^{\epsilon} & (i,j)_{\epsilon} \in K^{\epsilon} \ ; \ K^{\epsilon} \subset N \times N \end{array}$
 - 4) $t_{j} \cdot t_{i} \leqslant a_{ij}$ $(i, j) \in K : K \subset N \times N$

donde b_{ij} , b_{ij} , a_{ij} a son constantes dadas. Resolver el problema signifi ca a) determinar la o las soluciones del sistema (eventualmente la no existencia) b) a partir de una función criterio determinar la solución única óptima.

Es evidente que este problema cae bajo el campo de la programación lineal y que un algoritmo (p. e. el simplex) puede resolverlo. Se verá que basándose en la teoría de gráficos se pueden encontrar criterios de existencia y de optimización mucho más simples. Se resolverá el problema aqui encontrando la solución que minimiza el sistema,

II. Resolución del problemo. Sea P el conjunto de las soluciones T del sistema, Introduzcamos una relación de orden 🛫 definida así

$$T \leq T$$
 si y solo si $t_i \leq t_i$ para todo i, N

entonces si P ≠ Ø el sistema admite una solución minima (bajo ésta rela ción de orden. P es un retículo).

Sea θ la solución (mínima) tal que

$$\theta \leqslant T$$
 para todo T en P , si $P \neq \emptyset$

 Asociemos al sistema de potenciales un gráfico así sea G = (X, U) el gráfico tal que $X = \{x_i\}_{i \in N} \cup \{x_0\} : N = \{1, 2, ..., n\}$

Sea $N_0 = N \cup \{0\}$. Definamos $b_i = a_{0i}$ para todo $i \in N$

$$b_{i}^{ij} = a_{i0}$$
 para todo $i \in N^{ij}$

$$a_{ij} = a_{ij}$$
 para todo $(i, j) \in K$

$$a_{ij}^{i} = a_{ji}$$
 para todo $(i, j) \in K^{ii}$

Sea $K \subset N_0 \times N_0$ tal que $(i_i j) \in K$ si y solo si $(x_i \times x_j) \in U$

Asociemos cada valor t_i , $i \in N$, a un vértice x_i , y a x_0 el valor $t_0 = 0$, y a cada arco (x_i, x_j) el valor a_{ij} , que se llamará su longitud.

2. Una condición necesaria y también suficiente (pero la demostración no se hará aquí. Ver por ejemplo [2], páginas 95 - 99), de la existencia de un sistema de potenciales sobre G es la de que no haya circuitos de longitud positiva.

Demostración. Sean x_1 , x_2 , . . . , x_p , x_1 vértices que forman un circuito de longitud positiva. Se tiene entonces que

$$t_{2} - t_{1} \ge a_{12}$$
 $t_{3} - t_{2} \ge a_{23}$
 $t_{p} - t_{p-1} \ge a_{p-1} - p$
 $t_{1} - t_{p} \ge a_{p1}$

Sumando tenemos que $0 \ge K$ y K > 0 lo que es absurdo. Reciprocamente, se puede construir un sistema de potencial sin circuitos de longitud positiva. En tonces, si no hay circuitos de longitud positiva. $P \ne \emptyset$.

III Método de Resolución. Sea G tal que todo arco es de longitud positiva, necesariamente no tiene circuitos. Asociemos a cada vértice x_i un número α_i . Ilamado su marcación utilizando el mismo método que nos ha servido para encontrar el rango de un vértice en un gráfico sin circuitos y de valor :

a) $a_i=0$ para todo x_i que no tiene predecesores es decir todo x_i tal que $\Gamma^{-1}x_i$ $\bigcap X=\emptyset$.

b) Entre los vértices no marcados se toma un vértice x_i tal que todos sus predecesores estén marcados y se le asocia el valor :

$$a_i - \max_{\substack{x_{b \in \Gamma_{x_i}}^1}} [a_{b} + a_{bi}]$$

es decir, dado que todos los predecesores de x_i están marcados, el valor de esta marca, más la longitud del arco al vértice x_i y esto para todos los predecesores, nos determinará el valor máximo, marcación de x_i . Se continua la fase b) hasta que todos los vértices estén marcados.

Es claro que existe necesariamente por lo menos un vértice para el cual todos los antecedentes estén "marcados". De no ser así, G tendría por lo me

nos un circuito (propiedad (b) secc. 3).

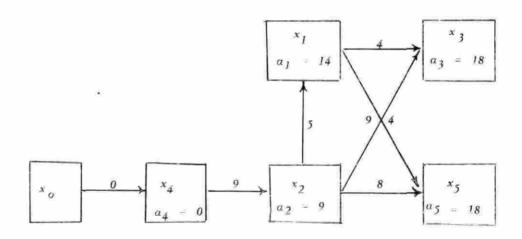
El método es fácilmente programable en un ordenador; el algoritmo corres ponderá a las fases (a) y (b), los valores α_i nos dan los valores mínimos que los ι_i pueden tomar.

El sistema de soluciones $\{\alpha_i\}$ para i, N_o es igual a Θ ya que en cada vértice por lo menos una condición de desigualdad es cerrada,

EJEMPLO - Sea el sistema:

$$t_1 - t_2 \ge 5$$
 $t_3 - t_1 \ge 4$
 $t_5 - t_1 \ge 4$
 $t_2 - t_4 \ge 9$
 $t_3 - t_2 \ge 9$
 $t_5 - t_2 \ge 8$

Construyamos el gráfico



- 1) Se marca $a_4 = 0$ (tiene a x_0 como antecesor y la longitud de arco $(x_0 x_4)$ es cero).
- 2) x_2 tiene todos sus antecesores (x_4 únicamente) marcados entonces en este caso $max \{ 0 + 9 \} = 9$ $a_2 = 9$.

- 3) x_1 tiene todos sus antecesores marcados. En este caso $a_1 = max \{9 + 5\} = 14$
- 4) x_3 tiene todos sus antecesores marcados (en este caso x_1 y x_2) luego $a_3 = max[(14+4), (9+9)] = 18$
- 5) x_5 tiene todos sus antecesores marcados (en este caso x_1 y x_2) luego $a_5 = m\acute{a}x$ [(14+4), (9+8)] = 18.

Entonces la solución mínima del sistema es:

$$t_1 = 14$$
 $t_2 = 9$
 $t_3 = 18$
 $t_4 = 0$
 $t_5 = 18$

BIBLIOGRAFIA

- 1) C. BERGE, Théorie des graphes et ses applications Dunod, París, 1967.
- B. ROY. Cheminement et connexité dans les graphes. Applications aux problemes d'ordennancement, METRA 1, 1962, págs. 85 - 100.
- 3) ORE, Teoría de gráficos, NORMA, Cali, 1967
- 4) Policopiados de la E. N. S. A. 1967. París.