

## NOTA SOBRE PLANOS ISOCLINOS

por

W. REYES

§1. Considérese  $\mathbb{R}^4$  referido a la base ortonormal acostumbrada  $\{e_i\}$  y dotado de la orientación  $e_{1234} = e_1 \wedge e_2 \wedge e_3 \wedge e_4$ . Al plano  $P$  engendrado por  $u = (u_i)$  y  $v = (v_i)$  van asociados los bivectores:

$$w_p = u \wedge v = \sum a_{ij} e_{ij}, \quad e_{ij} = e_i \wedge e_j, \quad a_{ij} = u_i v_j - u_j v_i \quad (1)$$

$$*w_p = \sum a_{ij} *e_{ij}, \quad e_{ij} \wedge *e_{ij} = e_{1234}, \quad 1 \leq i < j < 4.$$

Es decir, si asimilamos  $w_p$  a  $(a_{12}, a_{13}, a_{14}, a_{23}, a_{24}, a_{34})$ ,  $*w_p$  es el vector  $(a_{34}, -a_{24}, a_{23}, a_{14}, -a_{13}, a_{12})$ . Los  $w_p$  satisfacen las propiedades siguientes:

$$\langle *w_p, w_p \rangle = 2(a_{12}a_{34} - a_{13}a_{24} + a_{14}a_{23}) = 0. \quad (2)$$

$$|w_p| = |*w_p|. \quad (3)$$

$$|w_p - *w_p| = |w_p + *w_p|, \quad (4)$$

es decir

$$\begin{aligned} & (a_{12} - a_{34})^2 + (a_{13} + a_{24})^2 + (a_{14} - a_{23})^2 \\ & = (a_{12} + a_{34})^2 + (a_{13} - a_{24})^2 + (a_{14} - a_{23})^2. \end{aligned}$$

Para dos planos cualesquiera  $P$  y  $Q$  se tiene:

$$\langle w_P, {}^*w_Q \rangle = \langle {}^*w_P, w_Q \rangle$$

Los planos  $P$  y  $Q$  conforman entre sí un par de ángulos,  $\alpha$  y  $\beta$ , de manera que:

$$\begin{aligned} \langle w_P, w_Q \rangle &= |w_P| |w_Q| \cos \alpha \cos \beta, \\ \langle w_P, {}^*w_Q \rangle &= |w_P| |w_Q| \sin \alpha \sin \beta. \end{aligned} \tag{6}$$

Si  $|\alpha| = |\beta|$  los planos se dicen *isóclinos*. Según la última fórmula  $P$  y  $Q$  son isóclinos sí y sólo si satisfacen alguna de las siguientes condiciones:

$$\begin{aligned} \text{(i)} \quad \langle w_P, w_Q \rangle + \langle w_P, {}^*w_Q \rangle &= |w_P| |w_Q| (\alpha = \beta), \\ \text{(ii)} \quad \langle w_P, w_Q \rangle - \langle w_P, {}^*w_Q \rangle &= |w_P| |w_Q| (\alpha = \beta). \end{aligned} \tag{7}$$

Para mayores detalles y demostraciones puede verse las referencias  $|w_1|$  o  $|G-w|$ .

§2. Sean  $0$  un plano de referencia fijo, el cual puede asimilarse al plano de base  $\{e_1, e_2\}$  y  $0^\perp$  su complemento ortogonal, el plano  $\{e_3, e_4\}$ . Resumimos las propiedades de los planos isóclinos en la siguiente

**PROPOSICION.** Los planos isóclinos con  $0$  y complementarios con  $0^\perp$  se caracterizan por ecuaciones de alguno de los tipos:

$$\begin{aligned} \text{(i)} \quad (x_3, x_4) &= (x_1, x_2) \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} \\ \text{(ii)} \quad (x_3, x_4) &= (x_1, x_2) \begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

con  $a^2 + b^2 \neq 0$ . El sistema de coordenadas es el asociado a la base canónica. Todos los planos (i) son isóclinos entre sí, y también los (ii), pero planos de distinto tipo no son isóclinos entre sí.

**Demostración** Los planos  $P$  y  $Q$  que nos interesan están representados en el sistema canónico por ecuaciones:

$$(x_3, x_4) = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}, \quad ad - bc \neq 0. \quad (1)$$

Por lo tanto, los bivectores correspondientes serán de la forma:

$$w_p = (1, b, d, -a, -c, ad - bc). \quad (2)$$

Al aplicar la condición 1(7)(i) a  $w_p$  y a  $w_0 = (1, 0, 0, 0, 0, 0)$  se tiene

$$(1 + ad - bc)^2 = 1 + a^2 + b^2 + c^2 + d^2 + (ad - bc)^2,$$

de donde  $d = a$  y  $c = -b$ . Al aplicar la condición §1(7)(ii) se obtiene  $d = -a$  y  $c = b$ . Las condiciones referidas prueban que dos planos del mismo tipo son isóclinos entre sí y los de tipos diferentes no lo son. ▲

Razonamos sobre los planos (i), ya que para los (ii) se obtendrá propiedades análogas. Sea pues  $G$  la familia de los planos del primer tipo, que consideramos como una subvariedad de la grassmanniana real  $G_2^4$  (2-planos de  $\mathbb{R}^4$ ). La fórmula §1-(4) da para  $P \in G$ :

$$(1 - a^2 - b^2)^2 + 4a^2 + 4b^2 = (1 + a^2 + b^2)^2.$$

Esta identidad trivial nos permite asociar a  $P$  el punto

$$\tilde{w}_p := \left( \frac{1 - a^2 - b^2}{1 + a^2 + b^2}, \frac{2b}{1 + a^2 + b^2}, \frac{2a}{1 + a^2 + b^2} \right) \in S^2.$$

Estudiamos una propiedad de  $\tilde{w}_p$  en el

**TEOREMA.** La aplicación  $P \rightarrow \tilde{w}_p$  es una isometría entre  $G$ , dotada de la métrica intrínseca de  $G_2^4$ , y la esfera  $S^2$ .

**Demostración.** Sea  $Q \in G$ ,  $w_Q = (1, b', a', -a', b', a'^2 + b'^2)$ , y sea  $\alpha$  el ángulo común a  $P$  y a  $Q$ . Este ángulo se calcula según 1-(6)

$$\sin^2 \alpha = \frac{(a - a')^2 + (b - b')^2}{(1 + a^2 + b^2)(1 + a'^2 + b'^2)}. \quad (3)$$

Si pensamos  $P$  y  $Q$  como infinitamente próximos, tendremos  $a - a' = da, b - b' = db$  y  $\sin \alpha$  podrá considerarse como la distancia infinitesimal entre  $P$  y  $Q$ :

$$ds^2 = \frac{da \, db}{(1+a^2+b^2)^2} \quad (4)$$

Pero esta última expresión se obtiene también al substituir en la fórmula métrica de Y.C. Wong en el caso particular de la grassmanniana  $G_2^4$  :

$$ds^2 = \iota r (I + \chi \iota \chi)^{-1} d\chi (I + \iota \chi \chi)^{-1} d\iota \chi \quad (5)$$

$\chi$  por  $\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$ . Véase  $[W_2]$ .

Por otro lado, usando los cambios de variable  $a = r \cos \theta, b = r \sin \theta$  y  $\phi = 2 \operatorname{arctg}$  (estereográfica),  $\tilde{w}_p$  se convierte en el punto

$$(\cos \phi, \sin \phi \sin \theta, \sin \phi \cos \theta) \quad (6)$$

de  $S^2$ . Mientras la métrica  $ds^2 = d\phi^2 + \sin^2 \phi d\theta^2$  de la esfera se transforma en

$$ds^2 = 4 \frac{dr^2 + r^2 d\theta^2}{(1+r^2)^2} \quad (7)$$

Pero (7) es lo mismo, salvo el factor, que (4) tras la substitución  $a = r \cos \theta, b = r \sin \theta$ . ▲

## REFERENCIAS

- [G-W] Gluck, H., Warner, F., *Great circle fibrations of the thereosphere*, Duke Math. Journal, **50**, (1983), 107-133.
- [W1] Wong, Y.C., *Linear Geometry in Euclidean 4-space*. S.E. A.M.S., 1977.
- [W2] Wong, Y.C., *Differential Geometry of Grassmann manifolds*, These. Proceedings **57**, (1967), 589-594.

\*

Instituto Profesional de Chillán  
Chillán, Chile

(Recibido en Octubre de 1986, versión final en Diciembre de 1987).